

УДК 623.4

**А.И. БУРАВЛЕВ**, доктор  
технических наук, профессор  
**А.А. НЕСТЕРОВ**

## **ОПТИМИЗАЦИЯ ТИПАЖА И ЧИСЛЕННОСТИ ПАРКА ВООРУЖЕНИЯ И ВОЕННОЙ ТЕХНИКИ ПО КРИТЕРИЮ «ЭФФЕКТ – ЗАТРАТЫ» С УЧЕТОМ ТРЕБОВАНИЯ К ЕГО СОВРЕМЕННОСТИ**

*В статье рассматривается итерационный алгоритм решения оптимизационной задачи программно-целевого планирования, основанный на использовании градиентного метода поиска экстремума целевой функции. Авторы предлагают использовать численный градиентный метод вместо классических способов решения задач линейного программирования типа «задачи о рюкзаке», «портфеле инвестиций», «потребительской корзине», «загрузки производства» и т.д. в связи с тем, что коэффициенты целевых функций зависят от переменных задачи, которые изменяются в процессе поиска решений.*

**Ключевые слова:** оптимизация; военно-технический уровень; градиентный метод.

Одной из ключевых задач программно-целевого планирования является формирование парка вооружения и военной техники (ВВТ) в составе Вооруженных Сил РФ, обеспечивающего, с одной стороны, успешное решение задач, а с другой – расходование минимальных или выделенных для этого ассигнований. При этом также желательно, чтобы парк содержал в своем составе образцы ВВТ современного уровня, позволяющие решать боевые задачи с минимальным расходом боевых средств.

Рассмотрим математическую постановку и решение данной задачи.

Имеется исходная номенклатура ВВТ, включающая  $n$  типов образцов ВВТ, на основе которой формируется требуемый парк ВВТ. Каждый образец ВВТ  $i$ -го типа характеризуется показателем военно-технического уровня  $p_i$ , представляющим собой мультипликативную свертку основных ТТХ, имеющих определенный уровень значимости. Показатель  $p_i$  рассчитывается относительно некоторого базового (эталонного) образца ВВТ [1]:

$$p_i = \prod_{j=1}^m \left( \frac{\Pi_{ij}}{\Pi_j^0} \right)^{\alpha_j}, \quad (1)$$

где:  $\Pi_{ij}, \Pi_j^{\partial}, (j = \overline{1, m})$  – значение  $j$ -й характеристики сравниваемого образца  $i$ -го типа и эталонного образца ВВТ;  
 $\alpha_j$  – нормирующий коэффициент, характеризующий значимость  $j$ -й характеристики образцов ВВТ,  $0 < \alpha_j < 1, \sum_{j=1}^m \alpha_j = 1$ .

По военно-техническому уровню все образцы ВВТ принято подразделять на три класса<sup>1</sup>:

*перспективные* образцы, для которых  $p \geq 1,2$ ;

*современные* образцы, для которых  $0,8 < p < 1,2$ ;

*устаревшие* образцы, для которых  $p \leq 0,8$ .

Границы, разделяющие ВВТ на классы, могут изменяться с учетом военно-технических и военно-экономических требований.

В качестве обобщенной характеристики парка ВВТ рассмотрим его *потенциал*, учитывающий численность парка, номенклатуру образцов ВВТ и их военно-технический уровень, представленный в виде аддитивной функции следующего вида [1]:

$$P = \sum_{i=1}^n p_i N_i, \quad (2)$$

где:  $N_i$  – численность образцов ВВТ  $i$ -го типа в составе парка;  
 $p_i$  – показатель военно-технического уровня образца ВВТ  $i$ -го типа.

Затраты на формирование парка ВВТ зависят от объема закупки ВВТ, себестоимости единичного образца ВВТ с определенным военно-техническим уровнем, установленной нормы прибыльности закупок [1].

Цена закупки единичного образца ВВТ  $i$ -го типа может быть рассчитана по формуле [2]:

$$\bar{c}_i = k \left( \frac{c_{0i}}{N_i} + c_{1i} \right), \quad (3)$$

где  $c_{0i}, c_{1i}$  – стоимость условно постоянных и условно переменных затрат при производстве образца ВВТ  $i$ -го типа;  
 $N_i$  – численность образцов ВВТ  $i$ -го типа в составе парка;  
 $k$  – нормативный коэффициент прибыльности продукции военного назначения,  $k > 1$ .

Тогда суммарные затраты на формирование парка ВВТ составят:

$$C = \sum_{i=1}^n \bar{c}_i N_i. \quad (4)$$

<sup>1</sup> Методика определения уровня совершенства вооружения, военной и специальной техники (утв. замминистра обороны Российской Федерации 15 декабря 2015 г.).

Поставим задачу: определить потребную численность парка образцов ВВТ  $N$ , обеспечивающих заданный военно-технический потенциал при минимальной стоимости затрат на его формирование:

$$\begin{aligned} P &= \sum_{i=1}^n \bar{p}_i N_i \geq P_{\text{зад}}; \\ C &= \sum_{i=1}^n \bar{c}_i N_i \rightarrow \min_{N_i}. \end{aligned} \quad (5)$$

Это так называемая прямая задача планирования, в которой приоритетом выступает достижение заданного военно-технического потенциала.

Возможна постановка обратной задачи планирования: определить потребную численность парка образцов ВВТ  $N$ , обеспечивающих максимальный военно-технический потенциал при заданной стоимости затрат на его формирование:

$$\begin{aligned} P &= \sum_{i=1}^n \bar{p}_i N_i \rightarrow \max_{N_i}; \\ C &= \sum_{i=1}^n \bar{c}_i N_i \leq C_{\text{зад}}. \end{aligned} \quad (6)$$

В этой задаче достигаемый максимум потенциала может не гарантировать достижение заданного уровня потенциал  $P_{\text{зад}}$ .

Для получения одинакового решения прямой и обратной задачи необходимо согласование параметров  $P_{\text{зад}}$ ,  $C_{\text{зад}}$ .

Сформулированные прямая и обратная задачи по виду относятся к задачам линейного программирования типа «задача о рюкзаке», «портфеле инвестиций», «потребительской корзине», «загрузки производства» и пр. [3; 4].

Однако в отличие от классических в рассматриваемой задаче коэффициенты целевых функций  $\bar{p}_i$ ,  $\bar{c}_i$  зависят от переменных задачи  $N_i$ ,  $i = \overline{1, N}$ , которые изменяются в процессе поиска решений.

Поэтому для решения данной задачи применим итерационный алгоритм, основанный на градиентном методе поиска экстремума целевой функции<sup>2</sup>.

Введем показатель  $g_i = \frac{\bar{p}_i}{\bar{c}_i}$ , характеризующий эффективность образца ВВТ по критерию «эффект-затраты». Он представляет собой отношение компонент вектора градиента  $\frac{\partial P}{\partial N}$  функции потенциала  $P(N)$  и вектора градиента  $\frac{\partial C}{\partial N}$  функции стоимости  $C(N)$ . Векторы градиентов  $\frac{\partial P}{\partial N}$

<sup>2</sup> Васильев Ф.П. Численные методы решения экстремальных задач: учеб. пособие. 2-е изд. М.: Наука, 1988. – 552 с.

и  $\frac{\partial C}{\partial N}$  характеризуют чувствительность изменения целевых функций при изменении вектора численностей  $N = (N_1, N_2, \dots, N_n)$  на единицу.

Пусть в некоторый момент времени состав парка характеризуется численностью  $N = (N_1, N_2, \dots, N_n)$  образцов ВВТ. Стоимость закупки данной численности ВВТ составляет  $C(N)$ . Обозначим  $\Delta C = C_{\text{зад}} - C(N)$  и предположим, что  $C_{\text{зад}} > C(N)$ . Тогда  $\Delta C$  – это остаток бюджета для последующих закупок. Будем распределять этот остаток на закупку  $\Delta N_i$  образцов ВВТ пропорционально ожидаемому приросту потенциала парка ВВТ  $\Delta P_i = \bar{p}_i \Delta N_i$  с коэффициентом  $g_i = \frac{\bar{p}_i}{\bar{c}_i}$ :

$$\Delta P_i = \bar{p}_i \Delta N_i = \lambda g_i \Delta C; (i = \overline{1, n}), \quad (7)$$

где  $\lambda > 0$  – нормирующий множитель.

Учитывая, что  $\sum_{i=1}^n \Delta P_i = \Delta P$  есть величина суммарного приращения потенциала парка, находим выражение для неопределенного множителя  $\lambda$ :

$$\lambda = \frac{\Delta P}{\Delta C \sum_{i=1}^n g_i}.$$

После подстановки  $\lambda$  в выражение (7), получаем:

$$\Delta P_i = \bar{p}_i \Delta N_i = \frac{g_i}{\sum_{i=1}^n g_i} \Delta P = \gamma_i \Delta P, \quad (8)$$

где  $\gamma_i = \frac{g_i}{\sum_{i=1}^n g_i}$ ;  $\sum_{i=1}^n \gamma_i = 1$  – коэффициент распределения ожидаемого прироста потенциала парка ВВТ по его составляющим.

Полученное распределение реализует принцип *пропорционального* распределения ресурсов по критерию «эффект-затраты», который широко применяется в теории и практике управления сложными организационными системами [5].

Из (8) получаем непосредственное выражение для расчета приращения  $\Delta N_i$ , которое имеет вид:

$$\Delta N_i^* = \gamma_i \frac{\Delta P}{\bar{p}_i}. \quad (9)$$

Здесь следует отметить связь полученного решения с классическим решением задачи линейного программирования с постоянными коэффициентами  $\bar{p}_i, \bar{c}_i$  при одном функциональном ограничении. Оптимальное решение такой задачи содержит только одну ненулевую

компоненту вектора переменных  $N = (N_1, N_2, \dots, N_n)$ , для которой достигается максимум отношения  $\frac{\bar{p}_i}{\bar{c}_i} = \max_{1 \leq j \leq m} \left( \frac{\bar{p}_j}{\bar{c}_j} \right)$  [3]:

$$N_i^* = \begin{cases} \frac{P_{\text{зад}}}{p_i}, & \frac{\bar{p}_i}{\bar{c}_i} = \max_{j=1, m} \left( \frac{\bar{p}_j}{\bar{c}_j} \right) \\ 0 & \frac{\bar{p}_i}{\bar{c}_i} < \max_{j=1, m} \left( \frac{\bar{p}_j}{\bar{c}_j} \right) \end{cases}.$$

При этом распределении достигается минимум затрат  $C(N) = \frac{P_{\text{зад}}}{\max_{1 \leq j \leq m} \left( \frac{\bar{p}_j}{\bar{c}_j} \right)}$  в прямой задаче и максимум потенциала  $P(N) = C_{\text{зад}} \max_{1 \leq j \leq m} \left( \frac{\bar{p}_j}{\bar{c}_j} \right)$  в обратной задаче планирования.

В рассматриваемой задаче с заданным типажом образцов ВВТ и переменными коэффициентами распределение (9) является условно оптимальным относительно весовых коэффициентов  $\gamma_i$ , ( $i = \overline{1, n}$ ). Эта оптимальность достигается использованием градиентов целевых функций, обеспечивающих достижение локального экстремума целевых функций. Для выпуклых целевых функций локальный экстремум совпадает с глобальным экстремумом и реализуется в граничной точке области допустимых решений<sup>3</sup>.

Итерационный алгоритм поиска оптимального решения для прямой задачи имеет вид:

$$N_i^*(\tau) = N_i^*(\tau - 1) + \varepsilon \gamma_i \frac{[P_{\text{зад}} - P(N^*(\tau - 1))]}{\bar{p}_i}, \quad (10)$$

для обратной задачи:

$$N_i^*(\tau) = N_i^*(\tau - 1) + \varepsilon \gamma_i \frac{[C_{\text{зад}} - C(N^*(\tau - 1))]}{\bar{c}_i}, \quad (11)$$

где:  $\tau = 1, 2, \dots$  – номер итерации;

$\varepsilon > 0$  – коэффициент, регулирующий скорость сходимости алгоритма.

Дополним исходную постановку задачи требованием, чтобы в составе парка находились образцы ВВТ с уровнем современности не ниже заданного  $\bar{p}_{\text{зад}}$ :

$$\bar{p} = \frac{\sum_{i=1}^n p_i N_i}{\sum_{i=1}^n N_i} \geq \bar{p}_{\text{зад}}. \quad (12)$$

В этом случае образцы ВВТ, имеющие показатель военного-технического уровня ниже заданного, должны выводиться из парка и замещаться другими образцами с более высоким военно-техническим уровнем.

<sup>3</sup> Васильев Ф.П. Указ. соч.

Итерационные алгоритмы для прямой и обратной задачи принимают следующий вид:

$$N_i^*(\tau) = \begin{cases} N_i^*(\tau - 1) + \varepsilon \gamma_i \frac{[P_{зад} - P(N^*(\tau-1))]}{\bar{p}_i}, & \bar{p}_i \geq \bar{p}_{зад} \\ \max [N_i^*(\tau - 1) (1 + \varepsilon(p_i - \bar{p}_{зад})); 0], & \bar{p}_i < \bar{p}_{зад} \end{cases}, \quad (13)$$

$$N_i^*(\tau) = \begin{cases} N_i^*(\tau - 1) + \varepsilon \gamma_i \frac{[C_{зад} - C(N^*(\tau-1))]}{\bar{c}_i}, & \bar{p}_i \geq \bar{p}_{зад} \\ \max [N_i^*(\tau - 1) (1 + \varepsilon(p_i - \bar{p}_{зад})); 0], & \bar{p}_i < \bar{p}_{зад} \end{cases}. \quad (14)$$

Рассмотрим иллюстративный пример решения прямой задачи оптимизации структуры и численности парка ВВТ для исходных данных, представленных в таблице 1.

Таблица 1 – Исходные данные прямой задачи оптимизации структуры и численности парка ВВТ

Тип ВВТ, $i$	1	2	3	4	5	6	7	8	9
Потенциал образца ВВТ $p_i$	0,813	0,850	0,894	0,896	0,900	0,900	0,904	0,955	0,955
Цена закупки образца ВВТ $c_i$	67	70	70	72	74	74	80	82	85
Начальная численность ВВТ $N_i$	114	341	484	656	202	4	19	31	0
Показатель эффективности закупок образца ВВТ $g_i = \frac{p_i}{c_i}$	0,012	0,012	0,013	0,012	0,012	0,012	0,011	0,012	0,011
Доля ВВТ в парке $\gamma_i = \frac{g_i}{\sum_{i=1}^n g_i}$	0,063	0,063	0,067	0,065	0,064	0,064	0,059	0,061	0,059
Тип ВВТ, $i$	10	11	12	13	14	15	16	17	18
Потенциал образца ВВТ $p_i$	0,977	0,992	1,022	1,022	1,023	1,026	1,039	1,073	1,237
Цена закупки образца ВВТ $c_i$	90	91	100	102	103	110	130	135	200
Начальная численность ВВТ $N_i$	92	815	132	14	0	42	15	0	0
Показатель эффективности закупок образца ВВТ $g_i = \frac{p_i}{c_i}$	0,011	0,011	0,010	0,010	0,010	0,009	0,008	0,008	0,006
Доля ВВТ в парке $\gamma_i = \frac{g_i}{\sum_{i=1}^n g_i}$	0,057	0,057	0,053	0,052	0,052	0,049	0,042	0,042	0,032

Требуемый суммарный потенциал парка ВВТ  $P_{зад} = 4500$  ед.

На рисунке 1 показаны графики итерационного процесса при поиске оптимальной численности для восемнадцати типов образцов ВВТ, а на рисунке 2 – при дополнительном требовании об уровне современности образцов ВВТ не ниже  $\bar{p}_{зад} = 0,82$ . Среднее значение показателя ВТУ для парка ВВТ приведено на рисунке 3.

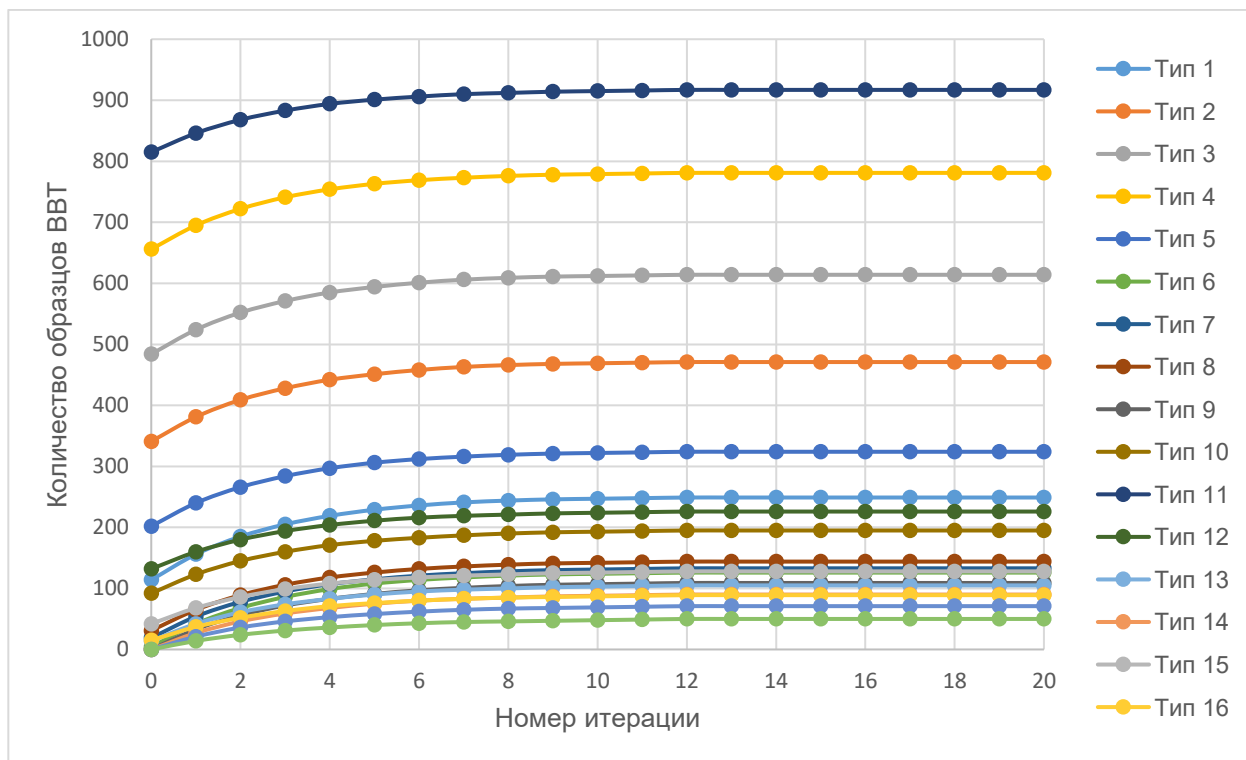


Рисунок 1 – Динамика численности образцов ВВТ в парке (1 вариант)

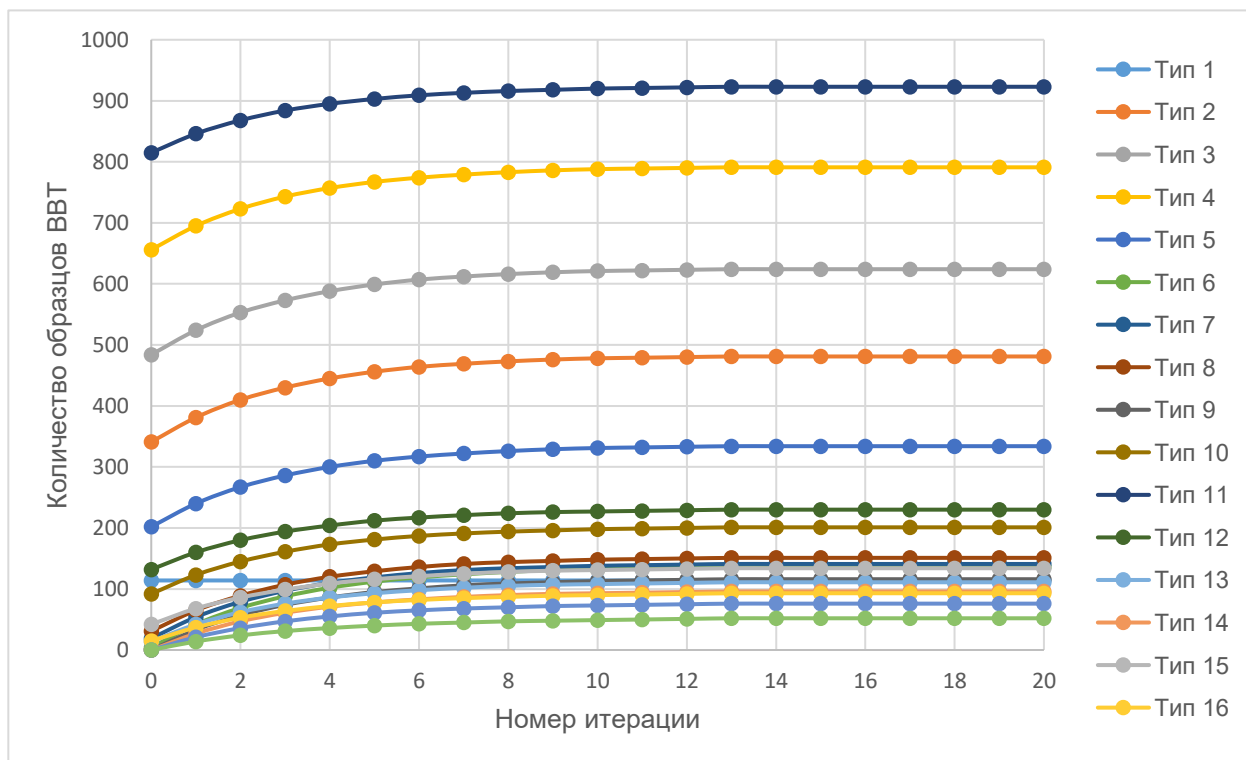


Рисунок 2 – Динамика численности образцов ВВТ в парке (2 вариант)

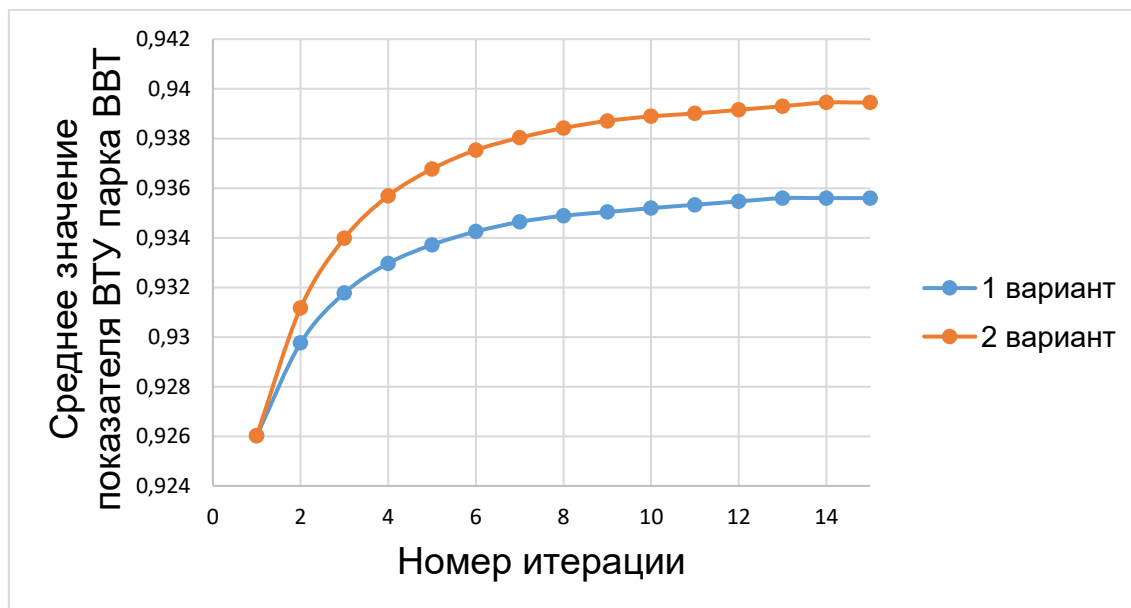


Рисунок 3 – Динамика среднего значения показателя военно-технического уровня парка ВВТ

Из приведенных рисунков видно, что алгоритм обеспечивает достаточно быструю сходимость к стационарному решению.

Для первого варианта в состав парка включаются все типы ВВТ – см. таблицу 2. Эта численность обеспечивает требуемый потенциал парка  $P = 4511,5 > P_{зад}$  ед. при стоимости затрат на его формирование  $C(N) = 167121$  у.е. Среднее значение военно-технического потенциала парка ВВТ составляет  $\bar{p} = 0,935$  (рисунок 3).

Для второго варианта, где требуется обеспечить уровень современности парка ВВТ со средним значением военно-технического потенциала не ниже  $\bar{p}_{зад} = 0,82$  в парке остаются также все типы ВВТ, но в ином количестве (см. таблицу 2).

Таблица 2 – Численность *i*-го ВВТ

1 вариант																	
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
249	471	614	781	324	126	133	144	109	195	917	226	105	90	128	89	71	50
2 вариант																	
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
114	481	624	791	334	136	141	151	116	201	923	230	111	96	134	93	76	52



Эта численность также обеспечивает требуемый потенциал парка  $P = 4513,1 > P_{\text{зад}}$  ед. при стоимости затрат на его формирование  $C(N) = 168456$  у.е. Среднее значение военно-технического потенциала парка ВВТ составляет  $\bar{p} = 0,939$  (рисунок 3).

Из данного примера следует, что оба варианта очень близки, однако, при практически одинаковых значениях среднего и суммарного потенциала парка ВВТ, первый вариант требует меньших затрат на его реализацию и, следовательно, более предпочтителен.

### Список использованных источников

1. Методы военно-научных исследований систем вооружения. Военно-теоретический труд / Под общ. ред. В.М. Буренка. М.: Граница, 2017. – 512 с.
2. Буравлев А.И. Повышение рентабельности предприятий как основа стратегического управления оборонно-промышленным комплексом // Вооружение и экономика. 2018. №4(46). – С. 80-86.
3. Юдин Д.Б., Гольштейн Е.Г. Линейное программирование. М.: Наука, 1969. – 424 с.
4. Ху Т. Целочисленное программирование и потоки в сетях. М.: Мир, 1974. – 519 с.
5. Новиков Д.А. Теория управления организационными системами: монография. М.: МПСУ, 2005. – 584 с.